

Einschub: Erste & zweite Variation des Längenfunktionals:

(A)

$$\gamma: [a, b] \rightarrow M \quad ; \quad L(\gamma) = \int_a^b |\dot{\gamma}(t)| dt$$

Variation der Kurve γ : $C: (-\varepsilon, \varepsilon) \times [a, b] \rightarrow M$ glatt.

$$C(s, t) = \gamma_s(t) \quad ; \quad C(0, t) = \gamma(t).$$

$$T := C_* \left(\frac{\partial}{\partial t} \right)$$

$$V := C_* \left(\frac{\partial}{\partial s} \right)$$

$$T = T(s, t)$$

$$V = V(s, t)$$

Erste Variation des Längenfunktionals

Sei $\gamma = \gamma_0$ nach Bogenlänge parametrisiert.

$$\frac{d}{ds} L(\gamma_s) = - \int_a^b \langle V, \nabla_T T \rangle dt + \langle V, T \rangle \Big|_a^b$$

\parallel
 $\langle V(\gamma_s), T(\gamma_s) \rangle \Big|_a^b$

Beweis:

$$\frac{d}{ds} L(\gamma_s) = \frac{1}{2} \int_a^b \frac{1}{|T|} \cdot \frac{d}{ds} \langle T, T \rangle dt$$

$$\nabla_s T - \nabla_t V = [T, V] = \alpha_* \left[\frac{\partial}{\partial t}, \frac{\partial}{\partial s} \right] = 0.$$

$$\stackrel{\parallel}{=} \frac{1}{2} \int_a^b 2 \langle \nabla_s T, T \rangle = \int_a^b \langle \nabla_t V, T \rangle dt$$

$$= \int_a^b \frac{d}{dt} \langle V, T \rangle dt - \int_a^b \langle V, \nabla_t T \rangle dt$$

$$= \langle V, T \rangle \Big|_a^b - \int_a^b \langle V, \nabla_t T \rangle dt \quad \square$$

Bew: γ Geodetische: $\frac{d}{ds} L(\gamma_s) = \langle V, T \rangle \Big|_a^b$.

Zweite Variation des Längenfunktionals

$$\frac{d^2}{ds^2} \Big|_{s=0} L(\gamma_s) = \int_a^b \left(|\nabla_t V|^2 - \langle T, \nabla_t V \rangle^2 + (R(V, T)T, V) \right) dt$$

$R(V, T)T, V$

Ist C_1 eine Variation von Geodäten, d.h. C_2 ist Geodäte (B) für jedes s , dann erfüllt V folgende Gleichung:

$$\nabla_t^2 V = R(T, V)T \quad (*)$$

Ist $\nabla_t T = 0$ (beachte $(\nabla_t T)(s, t)$) so gilt:

$$0 = \nabla_s \nabla_t T = \nabla_t \nabla_s T - R(T, s)T = \nabla_t^2 V - R(T, s)T$$

eingesetzt in die zweite Variation ergibt zunächst für den Integranden

$$|\nabla_t V|^2 - \langle T, \nabla_t V \rangle^2 + \langle R(T, T)T, V \rangle$$

$$= |\nabla_t V|^2 - \langle T, \nabla_t V \rangle^2 + \langle \nabla_t^2 V, V \rangle = \frac{d}{dt} \langle \nabla_t V, V \rangle - \left[\underbrace{\frac{d}{dt} \langle T, V \rangle}_{=0} - \underbrace{\langle \nabla_t V, V \rangle}_{=0} \right]$$

$$\Rightarrow \frac{d^2}{ds^2} L(x_s) \Big|_{s=0} = \langle \nabla_t V, V \rangle \Big|_a^b$$

falls Anfangspunkt fest in der Variation gilt $\nabla_t V(a) = 0$

$$= \langle \nabla_t V(b), V(b) \rangle.$$

Bem: Ein Jacobi Feld entlang einer Kurve ist eindeutig

bestimmt durch $V(0)$, $\nabla_t V(0)$ weil (*) DGL 2-ter Ordnung

↳ ist $V(0)$ normal zu $T(0)$ so ist $V \perp T$.

↑
Wähle parallele VF e_i entlang γ .

Der Laplace Operator in radialen Koordinaten

①

(1.9) Riemannsche Mf; $f \in C^\infty(B(m, \varepsilon))$ $m \in M$, $\varepsilon > 0$. $d := \dim M$

ε sei so gewählt, dass $\exp_m: T_m M \rightarrow B(m, \varepsilon)$ ein Diffeo wird. (genauer $\exp_m: U \rightarrow B(m, \varepsilon)$ wo $U \subset T_m M$ eine geeignete Umgebung der $0 \in T_m M$ ist)

Ferner sei f gegeben als

$$f = \varphi \circ d(m, \cdot)$$

wo $\varphi: [0, \varepsilon) \rightarrow \mathbb{R}$ eine glatte Funktion ist. D.h. f hängt nur vom Abstand zu m ab.

Sei

$$\text{Vol}_{\exp_m^*(g)} = \theta \cdot dx_1 \wedge \dots \wedge dx_d,$$

das induzierte Volumenelement auf $U \subset T_m M$.

Es bezeichne für $n \in B(m, \varepsilon)$

$$\theta'(n) := \frac{d}{ds} \Big|_{s=r} \theta(\gamma(s)) \quad \text{wo } \gamma: [0, r] \rightarrow M \text{ eine Geodäte von } m \text{ nach } n \text{ und } r = d(m, n)$$

nach Bogenlängeparam.

$$\theta = \sqrt{\det g_{ij}}$$

↑ (b_i)
falls Basis in $T_m M$ gewählt wird und $d_i := d(\exp_m)(b_i)$ und $g_{ij} = g(d_i, d_j)$

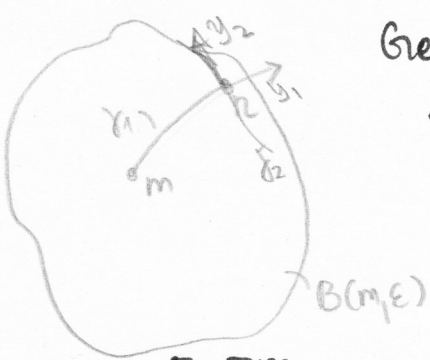
Es gilt dann:

$$\Delta f = - \frac{d^2 \varphi}{dr^2} - \frac{d\varphi}{dr} \left(\frac{\theta'}{\theta} + \frac{n-1}{r} \right)$$

auf $B(m, \varepsilon) \setminus \{m\}$ (dort ist Δf nicht definiert)

Wann? Wann?

Beweis: Sei $m \in B(m, \epsilon) \setminus \{m\}$. Dann ex. eine end.



Geodätische $\gamma: [0, r] \rightarrow B(m, \epsilon)$ mit $\gamma(0) = m, \gamma(r) = n$. Setze

$$y_1 := \frac{d\gamma}{ds}(r) = \gamma'(r)$$

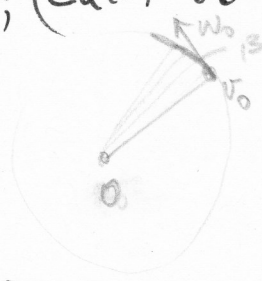
Ergänze

- Setze $y_1 \in T_n M$ zu einer ONB $y_1, y_2, \dots, y_d \in T_n M$.
- Seien $\gamma_2, \dots, \gamma_d$ Geodätische mit $\gamma_i(0) = m$ und $\gamma_i'(0) = y_i \quad i \geq 2$.
- Nach Vorlesung:

$$\Delta f(n) = -\frac{d^2}{ds^2} (f \circ \gamma)(r) - \sum_{i=2}^n \frac{d^2}{d\alpha} (f \circ \gamma_i)(0)$$

- Es gilt: $-\frac{d^2}{ds^2} (f \circ \gamma)(r) = -\frac{d^2}{ds^2} \varphi(r)$, da $d(m, \gamma(s)) = s$ ist.
- Es existiert eine Familie von Geodätischen C_α mit

$$C_0 = \gamma_1; \quad \frac{d}{d\alpha} C_\alpha(0) = y_i; \quad (C_\alpha(r) = \gamma_i(\alpha))$$



$w_0 = [d(\exp_m)]^{-1}(y_i)$
 z.B. ist $v_0 := \exp_m^{-1}(n)$
 Betrachte $S_g^{d-1}(v_0) \quad g: \pm 1$
 und den Großkreis zu v_0 und $w_0 \in T_{v_0} T_m M \cong T_m M$
 $C_\alpha(s) = \exp_m(S\beta(w))$
 Gauß-Lemma: $\exp_m^*(g)(v_0, w_0) = 0$

• Damit gilt: $(f \circ \gamma_i)(\alpha) = \varphi(L(C_\alpha))$
 wobei $L(C_\alpha)$ die Länge von C_α bezeichnet.

N.B. Man hätte wohl γ_i gleich durch $C_i(\alpha, s) = \exp_m(\frac{s}{r} \cdot \beta_i(w))$ definieren können!
 ($\gamma_i = C_i(\alpha, r)$)

• Folglich: $\frac{d}{d\alpha} (f \circ \gamma_i)(\alpha) = \frac{d\varphi}{ds} (L(C_\alpha)) - \frac{d}{d\alpha} L(C_\alpha)$

$$\frac{d^2}{d\alpha^2} (f \circ \gamma_i)(\alpha) = \frac{d\varphi}{ds^2} (L(C_\alpha)) \left(\frac{d}{d\alpha} L(C_\alpha) \right)^2 + \frac{d\varphi}{ds} (L(C_\alpha)) \cdot \frac{d^2}{d\alpha^2} L(C_\alpha)$$

Beachte: $Y_i(s) := C_* \left(\frac{\partial}{\partial \alpha} \right) (0, s)$ ist Jacobi-Feld weil ϵ Variation dch. Geodätischen!

- $\frac{d}{d\alpha} L(C_\alpha) = \langle \gamma_i(r), \gamma_1 \rangle$ (nach Einschub)
 $= \langle \gamma_i, \gamma_1 \rangle = 0 \quad i \geq 2.$

- $\frac{d^2}{d\alpha^2} L(C_\alpha) = \langle \gamma_i, \nabla_t \gamma_i \rangle \Big|_0^r$
 $= \langle \gamma_i(r), \gamma_i'(r) \rangle$ mit $\gamma_i' = \nabla_t \gamma_i$ Anfangspunkt.
 $\gamma_i(0) = 0$, da Variablen mit festen Anfangspunkt.

Also :

$$\Delta f(\alpha) = -\frac{d^2}{ds^2} \varphi(C_\alpha) - \frac{d\varphi}{ds}(C_\alpha) \sum_{i=2}^d \langle \gamma_i(r), \gamma_i'(r) \rangle.$$

$Y = (\gamma_i, \gamma_j)_{ij}$
mit $\gamma_1 = \dot{\gamma}$

Motivation für das Folgende: $\sum \langle \gamma_i, \gamma_i' \rangle$ ist die Ableitung $\frac{d}{ds} \Big|_{s=r} \sqrt{\det Y}$
 $= \frac{d}{ds} \Big|_{s=r} \text{vol}(\gamma_2(s), \dots, \gamma_d(s))$

Es gilt: $\frac{d}{ds} \Big|_{s=r} \sqrt{\det Y} = \frac{1}{2\sqrt{\det Y(r)}} \cdot \det(Y(r)) \cdot \text{tr}(Y^{-1}(r) \dot{Y}(r)) = \sum_{i=2}^d \langle \gamma_i, \gamma_i' \rangle(r)$
da $(\gamma_i(r))_{i=2, \dots, d}$ ONB!
 E_d Einheitsmatrix

weil

$\dot{Y}_{ij}(r) = (\langle \gamma_i'(r), \gamma_j(r) \rangle + \langle \gamma_i(r), \gamma_j'(r) \rangle)_{ij} \Rightarrow \text{tr}(\dot{Y}) = 2 \cdot \sum_{i=1}^d \langle \gamma_i, \gamma_i' \rangle$

$0 = \nabla_t \dot{\gamma}(r) = \dot{\gamma}_1'(r) = 2 \sum_{i=2}^d \langle \gamma_i, \gamma_i' \rangle$

~~Andersseits gilt~~ : Wir wählen eine Basis b_1, \dots, b_d von $T_{\gamma(0)}M$ mit

$\gamma_i(s) = d(\exp_m)_{s \cdot \gamma(0)}(s \cdot b_i) \quad i \geq 1$ (also $b_1 = \dot{\gamma}(0)$)

siehe do Carmo Korollar 2.5. Anders aufgeschrieben

$\gamma_i(s) = s \cdot d_i$ für Koordinatenf. $d_i = d(\exp_m)(b_i)$

Beachte ferner: $Y = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 \\ \vdots \\ \langle Y_i, Y_j \rangle_{i,j \geq 2} \\ 0 \end{pmatrix}$

(4)

da γ nach Bogenlänge parametrisiert & $Y_i \perp Y_j \quad \forall i, j \geq 2$, siehe deCarmo Korollar 3.8. (es ist möglich b_i so zu wählen, dass $Y_i \perp Y_j$ gilt).

Sei $\tilde{Y} := (\langle Y_i, Y_j \rangle)_{i,j \geq 2}$.

• Damit $G := (g_{ij})_{i,j \geq 1}$: $g(b_i, b_j) = \delta_{ij}$ da exp-Abb. radiale Isometrie (\rightarrow Lemma v. Gauß)

$$\sqrt{\det Y(s)} = \sqrt{\det \tilde{Y}(s)} \stackrel{\downarrow}{=} s^{n-1} \sqrt{\det G(s)} = \frac{s^{n-1}}{r^{n-1}} \cdot \frac{\sqrt{\det G(s)}}{\sqrt{\det G(r)}} = \frac{s^{n-1}}{r^{n-1}} \cdot \frac{\theta(s)}{\theta(r)}$$

$$\Rightarrow \frac{d}{ds} \Big|_{s=r} \sqrt{\det Y} = \frac{(n-1) s^{n-2}}{r^{n-1}} \frac{\theta(r)}{\theta(r)} + \frac{r^{n-1}}{r^{n-1}} \frac{\theta'(r)}{\theta(r)}$$

• Insgesamt:

$$\begin{aligned} \Delta f(n) &= -\frac{d^2}{ds^2} \varphi(r) - \frac{d\varphi}{ds}(r) \sum_{i=2}^d \langle Y_i(r), Y_i'(r) \rangle \\ &= -\frac{d^2}{ds^2} \varphi(r) - \frac{d\varphi}{ds}(r) \cdot \left(\frac{n-1}{r} + \frac{\theta'(r)}{\theta(r)} \right) \end{aligned}$$

□